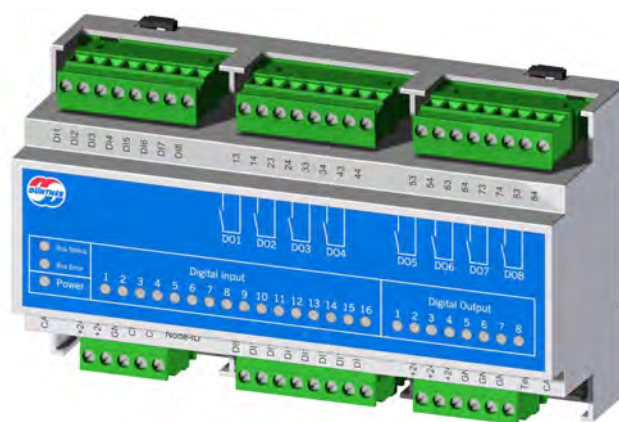


Datenblatt GIOD.1

Ein-Ausgabe Modul mit CAN-Bus



ERP-Nr.: 5204183

www.guentner.de

Inhaltsverzeichnis

1	GIOD.1	3
1.1	Funktionsbeschreibung.....	3
1.2	Anschlüsse.....	5
1.3	Elektrische Eigenschaften.....	9
1.4	Montage / Betriebsbedingungen.....	9
1.5	Abmessungen / Gewicht.....	10

1 GIOD.1

1.1 Funktionsbeschreibung

Das GIOD.1 wird über CAN von einem Güntner Controller gesteuert. Das GIOD.1 besitzt 16 digitale Eingänge mit einer Nennspannung von 24V DC und 8 Relaisausgänge. Die Adresse des GIOD.1 auf dem Bus wird über einen Drehcodierschalter (Node-ID) eingestellt. Die Adresse 0xF darf hierbei nicht verwendet werden.

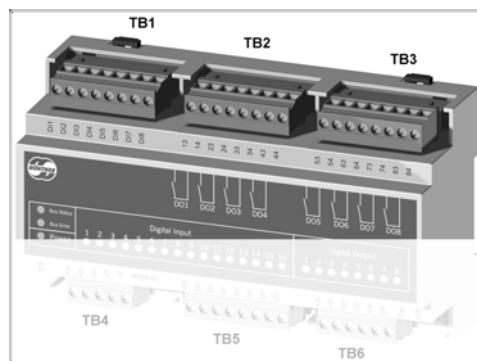
Damit die Busverbindung zwischen dem Controller und einem oder mehreren Geräten richtig arbeitet, muss die Buserminierung über den DIP Schalter der Geräte mit der Beschriftung „Term“ am Anfang und am Ende der Busverbindung eingeschaltet werden. Der Schalter muss in die Stellung „ON“ gebracht werden, um die Terminierung einzuschalten. Geräte, die in der Mitte der Busverbindung liegen und somit das Bussignal weiterleiten dürfen keine Buserminierung eingeschaltet haben.

Der Status der Ein- und Ausgänge wird über LEDs auf der Gehäusefrontplatte angezeigt. Eine leuchtende LED bei den digitalen Eingängen bedeutet, dass der entsprechende Eingang ein „High“ Signal empfängt. Eine leuchtende LED bei den Relaisausgängen zeigt an, dass der Schließkontakt geschlossen ist. Eine Power LED zeigt an, dass die interne Elektronik mit Spannung versorgt wird.


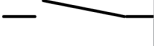


Es erfolgt ebenfalls eine Statusanzeige der Busverbindung über 2 LEDs.

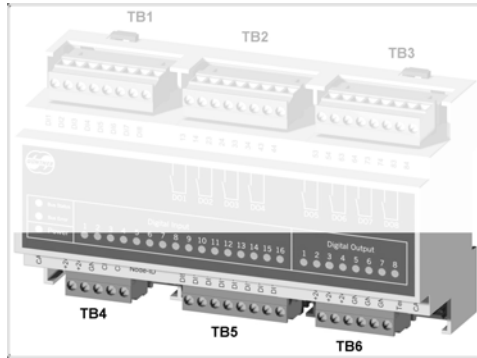
Bus Status LED	Beschreibung
An	Das GIOD.1 befindet sich im Betriebszustand
Blinkend im Verhältnis 50:50	Das GIOD.1 kann in Betrieb genommen werden
Einmaliges kurzes Blinken	Das GIOD.1 befindet sich im gestoppten Zustand
Dreifaches Blinken mit der Error LED	Die Software verursachte einen Stacküberlauf des GIOD.1
Abwechselndes Blinken mit der Error LED	Es wird ein Layer Setting Service auf dem GIOD.1 ausgeführt
Synchrones schnelles Blinken mit der Error LED	Am Drehkodierschalter wurde das Rücksetzen auf Default-Werte eingestellt (Stellung "F")
Bus Error LED	Beschreibung
Aus	Gerät arbeitet fehlerfrei
An	Es gibt einen statischen Fehler auf dem CAN Bus
Einmaliges kurzes Blinken	Das Warning Limit im CAN Controller wurde erreicht
Doppeltes Blinken	Ein Fehler beim Lifeguard, Nodeguard oder Heartbeat wurde erkannt
Dreifaches Blinken mit der Bus Status LED	Die Software verursachte einen Stacküberlauf des GIOD.1
Abwechselndes Blinken mit der Bus Status LED	Es wird ein Layer Setting Service auf dem GIOD.1 ausgeführt
Synchrones schnelles Blinken mit der Error LED	Am Drehkodierschalter wurde das Rücksetzen auf Default-werte eingestellt (Stellung "F")
Power LED	Beschreibung
An	Die interne Elektronik wird mit der Spannung versorgt
Aus	Das Gerät ist spannungsfrei oder verpolt
Digital Input LED	Beschreibung
An	Der Digitaleingang detektiert ein "High" Signal
Aus	Der Digitaleingang detektiert ein "Low" Signal
Digital Output LED	Beschreibung
An	Der Digitalausgang ist geschlossen
Aus	Der Digitalausgang ist offen

1.2 Anschlüsse



		Obere Anschlussreihe	
		Name	Beschreibung
TB1	DI1	Digitaleingang 1	
	DI2	Digitaleingang 2	
	DI3	Digitaleingang 3	
	DI4	Digitaleingang 4	
	DI5	Digitaleingang 5	
	DI6	Digitaleingang 6	
	DI7	Digitaleingang 7	
	DI8	Digitaleingang 8	
TB2	13		Relaiskontakt 1 Schließer
	14		
	23		Relaiskontakt 2 Schließer
	24		
	33		Relaiskontakt 3 Schließer
	34		
	43		Relaiskontakt 4 Schließer
	44		
TB3	53		Relaiskontakt 5 Schließer
	54		
	63		Relaiskontakt 6 Schließer
	64		

Obere Anschlussreihe		
Name	Beschreibung	
73		Relaiskontakt 7 Schließer
74		
83		Relaiskontakt 8 Schließer
84		



Untere Anschlussreihe		
	Name	Beschreibung
	CAN	CAN Busstecker inkl. Spannungsversorgung
TB4	+24V	Externe Einspeisung für Spannungsversorgung
	+24V	
	GND	Kontakt Ground für externe Spannungsversorgung
	CH	CAN High Signal
	CL	CAN Low Signal
	Node ID	Drehschalter zum Einstellen der Bus Knotenadresse 0: Adresse 0 1: Adresse 1 - - E: Adresse 14 F: Reset der Canopen Parameter auf Default-Wert
TB5	DI9	Digitaleingang 9
	DI10	Digitaleingang 10
	DI11	Digitaleingang 11
	DI12	Digitaleingang 12
	DI13	Digitaleingang 13
	DI14	Digitaleingang 14
	DI15	Digitaleingang 15
	DI16	Digitaleingang 16
TB6	+24V	Spannung +24V
	+24V	
	+24V	
	GND	Ground
	GND	

Untere Anschlussreihe		
	Name	Beschreibung
	GND	
	Term	DIP Schalter für CAN Bus Terminierung (120Ω)
	CAN	CAN Busstecker inkl. Spannungsversorgung

1.3 Elektrische Eigenschaften

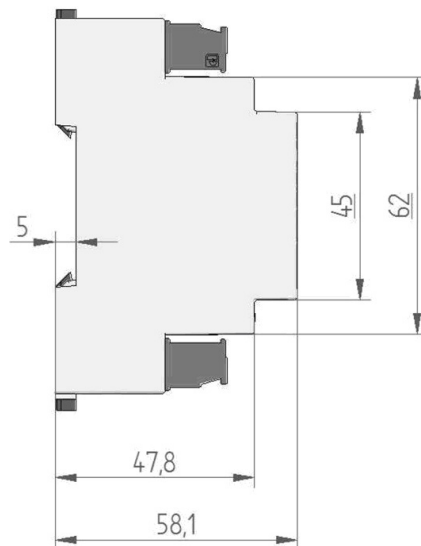
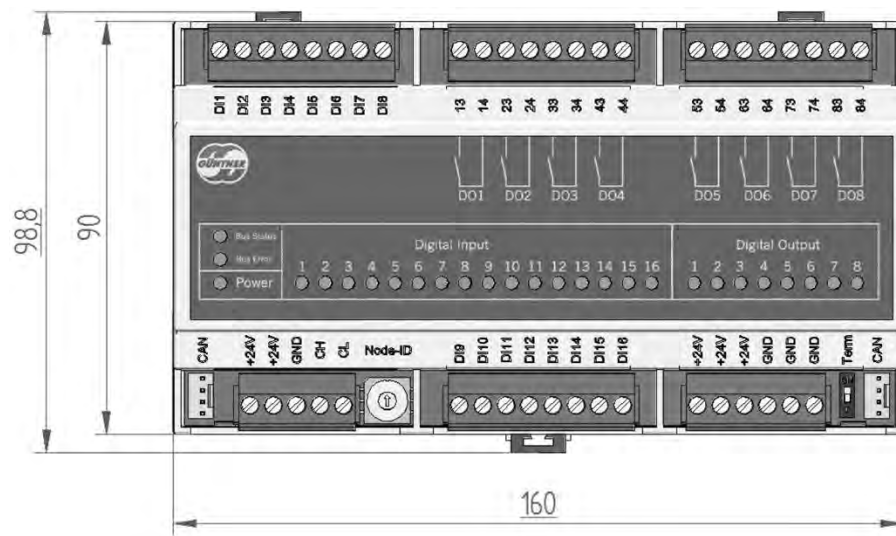
	Min	Typ	Max	Einheit
Spannungsversorgung DC	21	24	30	V
Stromaufnahme		100	250	mA
Digitale Eingänge				
High Level	15	24	30	V
Low Level	-3	0	5	V
Relaisausgänge				
Spannungs DC		24	30	V
Spannung AC			250	V
Strom ohmsche Last 24V DC/250V AC			1	A
Strom induktive Last 24V DC/250V AC			1	A
Schaltzyklen mechanisch	1*10 ⁶			Schaltspiele
Schaltzyklen elektrisch	1*10 ⁵			Schaltspiele
CAN Bus				
Spannungsfestigkeit	-24		24	V
Übertragungsrate		125		kbit/s

1.4 Montage / Betriebsbedingungen

- Das Modul ist für die Hutschienenmontage vorgesehen.
- Busleitungen, die nicht über das mitgelieferte Flachbandkabel verdrahtet werden, müssen geschirmt sein.
- Die Abschirmung von Busleitungen ist einseitig zu erden.
- Über geeignete Maßnahmen der Abschirmung sowie die Leitungsführung muss sichergestellt werden, dass Netz- Motorleitungen keine Störeinflüsse auf Signal- und Steuerleitungen haben.
- Temperatur:
Lagerort, Transport: -20°C .. +70°C
Betrieb: -20°C .. +65°C
- Schutzart: IP 20

1.5 Abmessungen / Gewicht

Nachfolgend finden Sie die Gehäuseabmessungen. Alle Maße sind in Millimeter angegeben.



Maßbild Gehäuse GIOD.1

Gewicht:
ca. 340g